

# CMOS カメラ BU シリーズ

BU040M/BU040MG  
BU040MCG/BU040MCF  
BU160M/BU160MG  
BU160MCG/BU160MCF

## 機器仕様書

# 東芝テリー株式会社

改善の為予告なく変更することがありますので、最新の仕様書にて機能・性能をご確認ください。  
本文中の規格名は、各社各団体における商標または登録商標の場合があります。

## 目次

用途制限 .....	1
免責事項 .....	2
使用上のお願い .....	3
1 概要 .....	5
2 特長 .....	5
3 構成 .....	7
4 オプション .....	7
5 機能 .....	8
6 仕様 .....	18
7 タイミングチャート .....	31
8 保証規定 .....	34
9 修理 .....	35
10 外形図 .....	36

## 用途制限

- 次に示すような条件や環境で使用する場合は、安全対策への配慮を頂くとともに、弊社にご連絡くださるようお願い致します
  1. 明記されている仕様以外の条件や環境、屋外での使用。
  2. 人や財産に大きな影響が予想され、特に安全が要求される用途への使用。
- 本製品は、使用される条件が多様なため、その装置・機器への適合性の決定は装置・機器の設計者または仕様を決定する人が、必要に応じて分析やテストを行ってから決定してください。この装置・機器の性能および安全性は、装置・機器への適合性を決定されたお客様において保証してください。
- 本製品は、人の生命に直接関わる装置(\*1)や人の安全に関与し公共の機能維持に重大な影響を及ぼす装置(\*2)などの制御に使用するよう設計・製造されたものではないため、それらの用途に使用しないでください。

(\*1)：人の生命に直接関わる装置とは、次のものをさします。

- 生命維持装置や手術室用機器などの医療機器
- 有毒ガスなどの排ガス、排煙装置
- 消防法、建築基準法などの各種法令により設置が義務づけられている装置
- 上記に準ずる装置

(\*2)：人の安全に関与し公共の機能維持に重大な影響を及ぼす装置とは、次のものをさします。

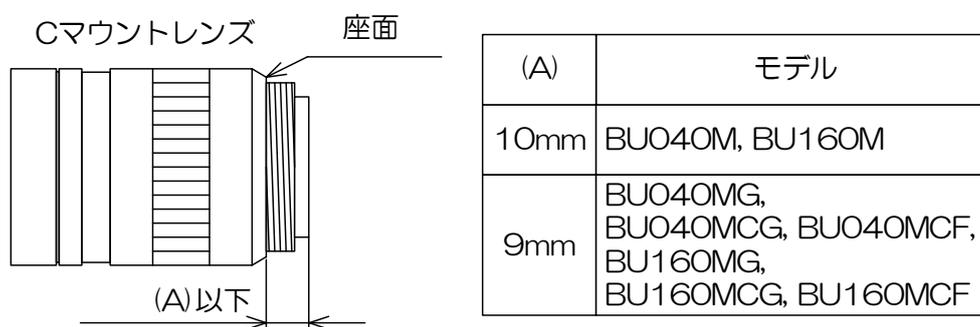
- 航空、鉄道、道路、海運などの交通管制装置
- 原子力発電所などの装置
- 上記に準ずる装置

## 免責事項

- 地震、雷などの自然災害、火災、第三者による行為、その他事故、お客様の故意または過失、誤用、その他異常な条件下での使用によって生じた損害に関して、弊社は一切責任を負いません。
- 本製品の使用または使用不能から生じる付随的な損害（事業利益の損失・事業の中断・記憶内容の変化・消失など）に関して、弊社は一切責任を負いません。
- 仕様書や取扱説明書の記載内容を守らないことによって生じた損害に関して、弊社は一切責任を負いません。
- 仕様書や取扱説明書に記載されている以外の操作方法によって生じた損害に関して、弊社は一切責任を負いません。
- 弊社が関与しない接続機器（画像処理ボード、レンズ含む）、ソフトウェア等との意図しない組み合わせによる誤動作等から生じた損害に関して、弊社は一切責任を負いません。
- お客様ご自身又は権限のない第三者（指定外のサービス店等）が修理・改造を行った場合に生じた損害に関して、弊社は一切責任を負いません。
- 本製品に関し、いかなる場合も弊社の費用負担は本製品の個品価格以内とします。
- 本製品の仕様書に記載のない項目につきましては、保証対象外とします。
- ケーブルの取り付けミスによるカメラ破損に関しては、保証の対象外とさせていただきます。

## 使用上のお願い

- 取り扱いはていねいに  
落下させたり強い衝撃や振動を与えたりしないでください。故障の原因になります。また、接続ケーブルは乱暴に取り扱わないでください。ケーブル断線の恐れがあります。
- 使用周囲温度・湿度  
仕様を超える周囲温度・湿度の場所では使用しないでください。  
画質の低下の他、内部の部品に悪影響を与えます。直射日光の当たる所でのご使用には特にご注意ください。
- 組み合わせレンズについて  
ご使用になられるレンズ及び照明の組み合わせによっては、撮像エリアにゴーストとして映り込む場合がありますが、本製品の故障ではありません。また、レンズによっては周辺部の解像度及び明るさの低下、収差等、カメラの性能を十分に発揮できないことがあります。ご使用になられるレンズ及び照明で、本製品との組み合わせ確認を行って頂けるようお願い致します。  
カメラにレンズ等を取付けるときは、傾きがないよう良く確かめてから取付けてください。またマウントのネジ部にキズやゴミ等がない物をご使用ください。カメラが外れなくなる場合があります。  
本製品と組み合わせて使用するレンズは、レンズが取り付けられない場合がありますので座面からの突出寸法が下表寸法(A)以下のCマウントレンズを使用してください。



- カメラの取り付けについて  
本製品を台座等に取り付ける場合には、レンズと台座等が接触しないよう、お客様にて十分配慮した取り付けをお願い致します。
- 撮像面を直接太陽や、強烈なライトなどに向けない  
CMOS センサが熱的に損傷することがあります。
- モアレの発生  
細かい縞模様を撮ると実際にはない縞模様（モアレ）が干渉ジマとして現れることがありますが、故障ではありません。
- 画面ノイズの発生  
カメラの設置ケーブル類の配線に際し、強い磁気を発するものの近くや、強力な電波を発するものの近くにあると、画面ノイズが入ることがあります。そのときは位置や配線を変えてください。

## 使用上のお願い

- 保護キャップの取り扱い  
カメラをご使用にならない時は、撮像面の保護のためレンズキャップを取り付けてください。
- 長時間ご使用にならないとき  
安全のため電源の供給を停止しておいてください。
- お手入れ  
電源を切って乾いた布で拭いてください。  
汚れのひどい場合には、うすめた中性洗剤を柔らかい布に染み込ませて軽く拭いてください。アルコール、ベンジン、シンナーなどは使用しないでください。塗装や表示がはげたり、変質したりすることがあります。  
万一撮像面にゴミ・汚れ・キズなどがついた場合には、販売店にご相談ください。
- 破棄をするとき  
本製品は、環境汚染を防止する為、各国の法律や地方自治体の法令などに従い、適切な分別破棄をしてください。



### [CMOS センサ特有の現象]

#### ■欠陥画素

CMOS イメージセンサはフォトセンサ素子が縦・横に並んで配置されており、フォトセンサ素子のいずれかに欠陥があると、その部分の画像が映らず、モニタ画面上に於いて白又は黒のキズが発生します。キズの数量及び明るさは定温状態に比べ高温状態に於いて増加します。また、露光時間が短い時に比べ露光時間が長い場合に於いて増加します。

この時キズがノイズ状に見える場合がありますが、CMOS イメージセンサの特性であり故障ではありませんのでご注意ください。

#### ■画像シェーディング

画面上部と下部の明るさが異なる現象が発生する場合がありますが、CMOS イメージセンサの特性であり故障ではありませんのでご注意ください。

## 1 概要

BU040M は、0.4M 画素(1/2.9 型)CMOS センサ、BU160M は、1.6M 画素 (1/2.9 型) CMOS センサを採用した一体型カメラです。カラーモデルは機種名末尾に[CG]もしくは[CF]が付きます。映像出力・カメラ制御には USB3.1 Gen1 (USB3.0)規格を採用しており、高速で高解像度の画像処理に適しています。また、カメラ本体は、小型・軽量で機器組み込みに最適です。

## 2 特長

### 2.1 高速フレームレート

BU040M では 0.4M 画素 523fps、BU160M では 1.6M 画素 240fps の高速フレームレートを実現します。

### 2.2 グローバルシャッター

CCD イメージセンサと同様なグローバル電子シャッターの採用により、動きの速い被写体でもブレの少ない鮮明な画像が得られます。

### 2.3 USB3.1 Gen1 (USB3.0) インターフェース

映像出力及びカメラ制御は USB3.1 Gen1 (USB3.0、以降 USB3.1 Gen1)インターフェースを介して行います。データ転送を 5Gbps (最大)で行い、非圧縮の出力画像を高速フレームレートで出力可能です。

### 2.4 USB3 Vision 採用

国際的工業用カメラ規格である USB3 Vision を採用しているため、カメラ制御を容易に行うことができます。

### 2.5 GenICam Ver.2.4, Ver.3.0 採用

国際的工業用カメラ規格である GenICam (Generic Interface for Cameras) Ver.2.4 及び Ver.3.0 を採用しているため、カメラ制御を容易に行うことができます。

### 2.6 IIC2 Digital Camera Control Specification Ver.1.1.0 採用

国際的工業用カメラ規格である IIC2 Digital Camera Control Specification Ver.1.1.0 を採用しているため、カメラ制御を容易に行うことができます。

### 2.7 e-CON 規格コネクタ採用

センサーコネクタの業界標準である e-CON 規格コネクタの採用により、専用工具が不要となり、容易にケーブルの製作ができます。

## 2.8 ランダムトリガシャッタ

外部トリガ信号と同期して露光を開始するランダムトリガシャッタを装備していますので、高速移動物体を定位置に捕らえ、正確な画像処理ができます。

## 2.9 スケーラブル

映像出力範囲を任意に指定することができます。垂直方向の出力範囲を制限することにより、更なる高速読み出しが可能になります。また水平方向の出力範囲を制限することにより、USB 転送線路の占有帯域を軽減できます。

## 2.10 ビニング

水平・垂直方向の画素情報を加算して読出すビニングに対応しています。

## 2.11 デシメーション

読み出しラインを間引くことにより、全有効エリアを高速で読み出すことができます。

## 2.12 カラープロセス内蔵

カラーモデルは、カラープロセスを内蔵しております。RGB、BGR、YUV 4:2:2、YUV4:1:1、Bayer、Mono の出力モードを有しています。

## 2.13 光学ガラス

光学ガラス組み込みのオプションを選択することができます。

光学ガラス組み込みモデルは機種名末尾に[G]が付きます。（例：BUO40MG）

※本仕様書内、共通仕様部に関しては、末尾の[G]は省略します。

## 2.14 IR カットフィルタ

カラーモデルは、IR カットフィルタ組み込みのオプションを選択することができます。

IR カットフィルタ組み込みモデルは機種名末尾に[F]が付きます。（例：BUO40MCF）

※本仕様書内、共通仕様部に関しては、末尾の[F]は省略します。

## 2.15 小型、軽量

小型・軽量で耐振動、衝撃性に優れています。

## 2.16 短時間露光モード

ファームウェア Ver.4.1.0 以降のカメラは、短時間露光モードの設定を有しています。短時間露光モードの設定を有効にすることにより、 $1.08\ \mu\text{s}$ ~ $13.31\ \mu\text{s}$  の高速露光時間設定が可能です。

## 3 構成

### 3.1 カメラ本体

※本製品に取扱説明書アプリケーションソフトウェアは付属していません。

## 4 オプション

### 4.1 三脚取付金具

- CPTBU
- CPTBUBG

※オプションについての詳細は、弊社営業担当にお問い合わせください。

## 5 機能

### 5.1 ゲイン設定

マニュアル設定 (MANUAL) と自動ゲイン制御 (AGC) を有しています。

#### 5.1.1 MANUAL

マニュアルでゲインを設定できます。

ファームウェア Ver.4.0.8 以前のカメラは 0~+24dB、Ver.4.1.0 以降のカメラは 0~+36dB まで設定可能です。

#### 5.1.2 AGC

被写体の明るさに応じてゲインを自動で調整します。

AGC 時のゲイン追従範囲は 0~+24dB です。

### **お願い：ゲイン可変時の画質について**

ゲイン設定値を上げすぎるとノイズが増加する場合があります。撮影画像の明るさを調整する場合は、機械・装置全体で最終的な画質の確認をお客様にて実施して頂くようお願い致します。

### 5.2 黒レベル設定

黒レベルを設定します。飽和レベルを 100%とし、-25~+25%まで設定可能です。

### 5.3 ガンマ補正

出力映像のガンマ補正值を選択することができます。

### 5.4 ルックアップテーブル (LUT)

入力 12bit、出力 12bit の LUT を利用して、ガンマ補正值の設定や 2 値化処理することができます。

### 5.5 電子シャッター

マニュアル露光時間設定 (MANUAL) と自動露光制御 (AE) を有しています。

#### 5.5.1 MANUAL

内部同期信号による露光制御を行います。

ファームウェア Ver.4.1.0 以降のカメラは、短時間露光モード (ShortExposureMode) の設定を有しています。

ShortExposureMode の設定を有効 (ON) にすることにより、 $1.08\mu\text{s}$ ~ $13.31\mu\text{s}$  の高速露光時間の設定が可能です。

#### 5.5.2 AE

被写体の明るさに応じて露光時間を自動で調整します。

また、AE と AGC (自動ゲイン制御) を組み合わせること (ALC 動作) で、被写体の幅広い明るさに対して追従可能です。

尚、短時間露光モード=ON 時は非対応です。

### お願い：短時間露光モード使用時における注意点

- ShortExposureMode を使用しますと画質が劣化する場合があります。また、実際の露光時間について個体差や使用環境（使用温度など）によりバラつくことがあります。ShortExposureMode を使用する場合は、機械・装置全体で最終的な画質の確認をお客様にて実施していただくようお願い致します。
- 画面上部と下部の明るさが異なる現象が発生する場合がありますが、CMOS イメージセンサの特性であり故障ではありませんのでご注意ください。

## 5.6 ホワイトバランス

カラーモデルは、マニュアルホワイトバランス（MWB）、ワンプッシュオートホワイトバランス（OPWB）の2種類のホワイトバランスモードがあり、被写体、用途に合わせて選択することができます。

### 5.5.1 MWB

R/B のゲインをそれぞれ独立して設定可能です。

### 5.5.2 OPWB

OPWB を実行したとき、カメラが自動的に R/B のゲインを調整します。

## 5.7 マトリクス補正

カラーモデルは、RGB の3×3のマトリクス補正を有しています。

## 5.8 シャープネス

カラーモデルは、映像出力の輪郭補正量の強弱が調整できます。

## 5.9 BayerProcessingMode

カラーモデルは Bayer 出力時に、ProcessingMode を設定することができます。設定により有効となる機能は以下のとおりです。

機能	Full	Partial	Raw
Gain	○	○	○
BlackLevel	○	○	-
Gamma	○	○	-
BalanceRatio	○	○	-
ColorCorrectionMatrix	○	-	-
LUTControl	○	○	-
DPCCControl	○	○	-

○：有効

## 5.10 Chunk

映像データに付随情報を付加することができます。

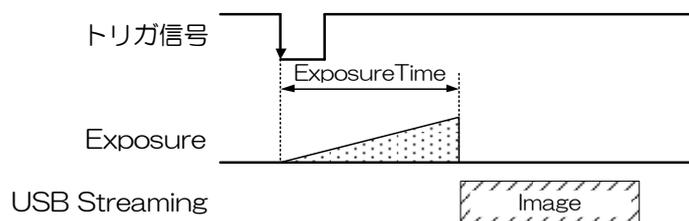
### 5.11 ランダムトリガシャッタ

外部トリガ信号の入力により、任意のタイミングで映像を撮像し、取り込むことができます。移動物体を画像入力する際や、複数台のカメラで同じタイミングの画像を得る場合に有効です。トリガ信号はトリガ入力コネクタから入力が可能なほか、USB3.1 Gen1 インターフェース経由のコマンド制御によるソフトウェアトリガ（Edge モード/Bulk モード）にも対応しております。トリガ信号の取り込み極性はカメラレジスタ設定により正極性/負極性が選択可能です。

但し、外部トリガ信号を入力した際のカメラの内部状態により、外部トリガ信号を入力してから実際の露光を開始するまでに遅延時間があります。（詳細は、7. タイミングチャートを参照）

- Edge モード : TriggerSequence0

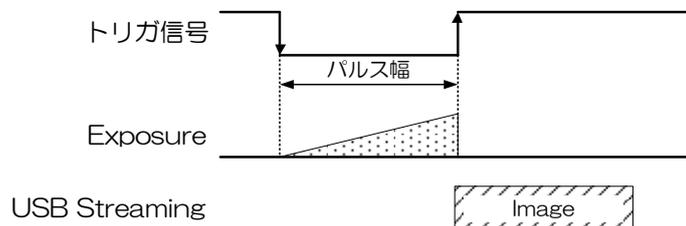
露光時間は電子シャッタの設定値



- Level モード : TriggerSequence1

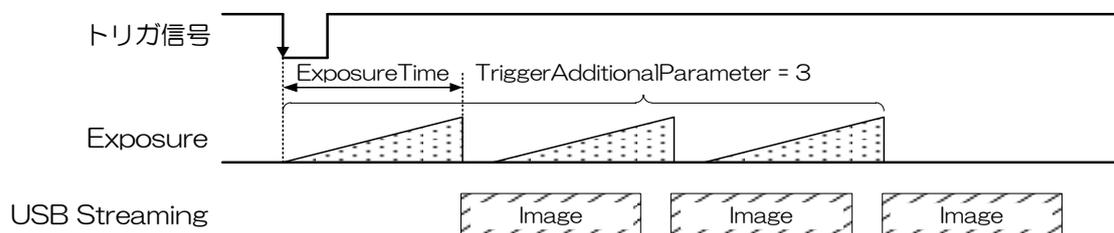
露光時間はトリガ信号のパルス幅

尚、短時間露光モード=ON 時は非対応です。



- Bulk モード (FrameBurstTrigger) : TriggerSequence6

1 回の外部トリガ信号入力で、連続して複数回の露光と映像出力を行います。

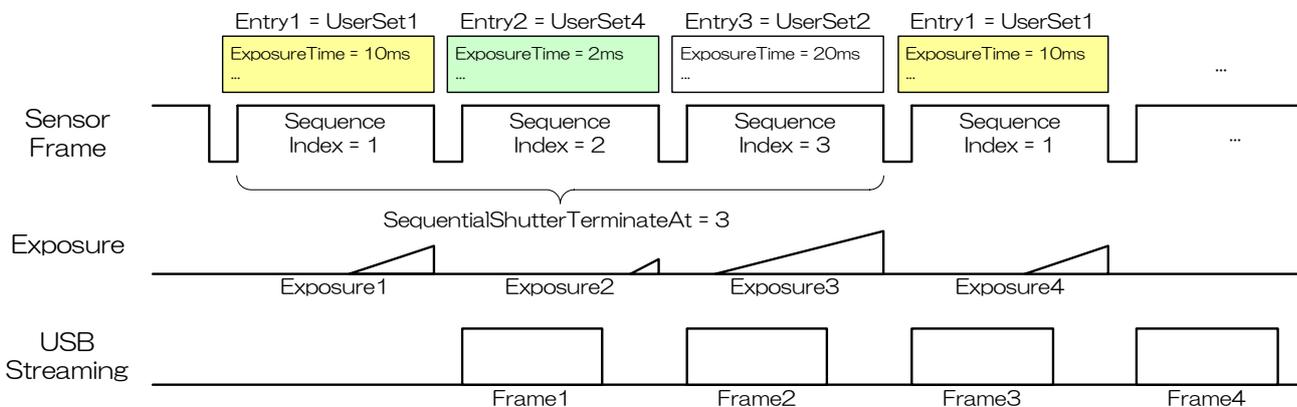


#### お願い：ランダムトリガシャッタにおける注意点

- FRAME\_TRIGGER\_WAIT (GPIO 出力信号参照) が inactive の期間は、トリガ信号を入力しないでください。
- 入力されるトリガ信号の周期が極端に短い場合やトリガ信号にノイズがのっている場合に誤動作を起こす可能性があります。トリガ信号生成回路において十分な配慮をお願い致します。

### 5.12シーケンシャルシャッター

シーケンシャルシャッター機能により、あらかじめ登録されている UserSet の設定値を順次適用し、撮影を行うことができます。尚、短時間露光モード=ON 時は非対応です。

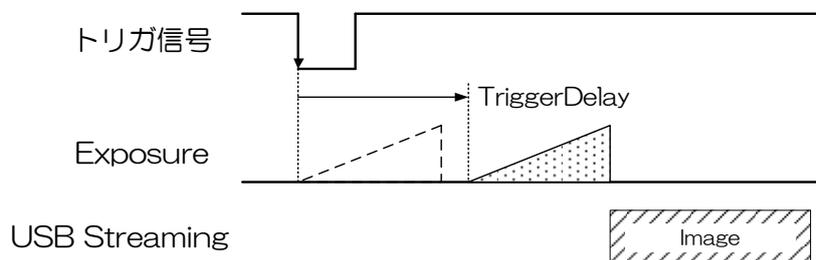


#### お願い：シーケンシャルシャッターにおける注意点

- ・シーケンシャルシャッターモードでは、ウィンドのサイズを変更することはできません。

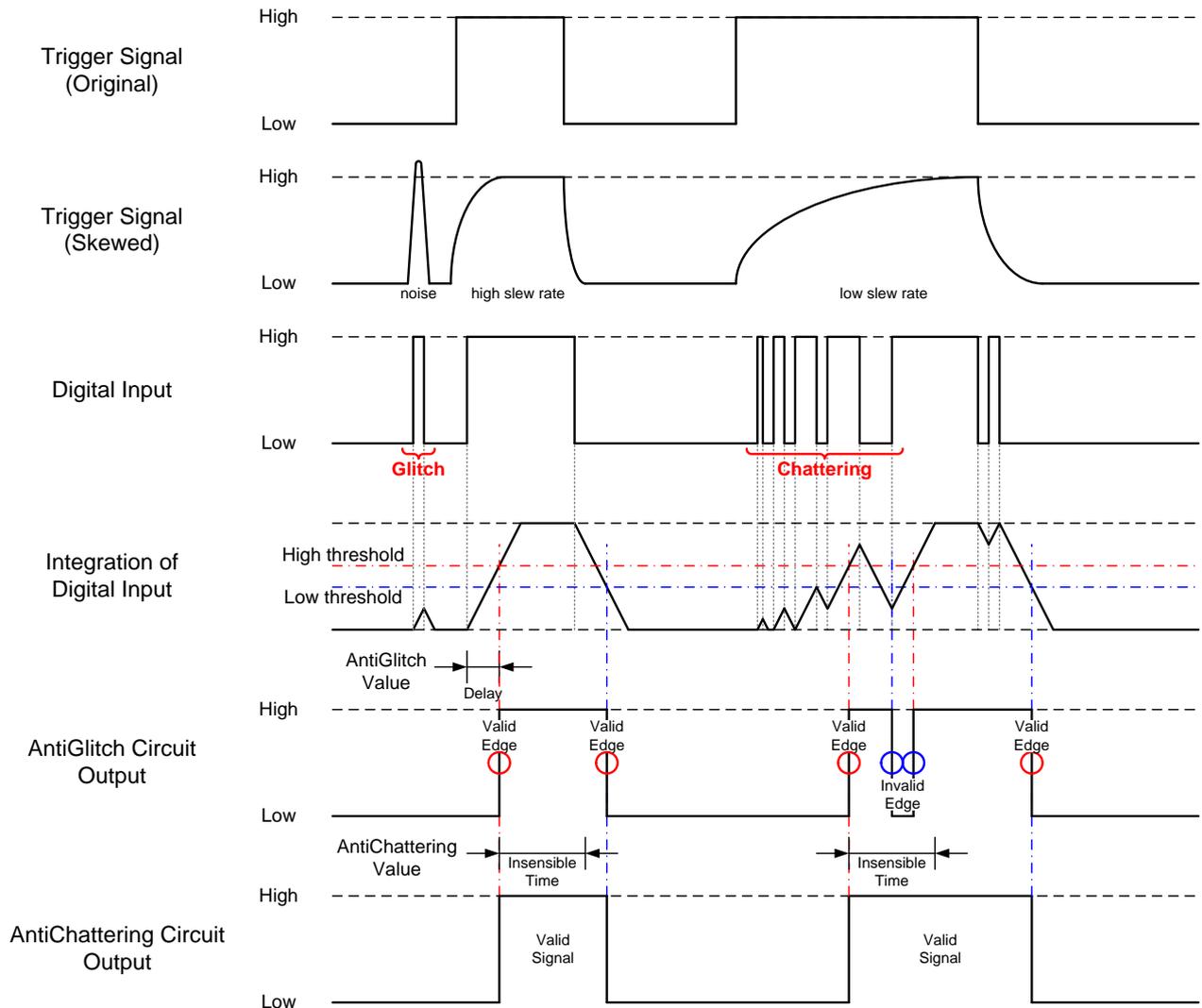
### 5.13トリガディレイ

トリガ信号の入力された時点から露光開始までの遅延量が設定可能です。



### 5.14 アンチグリッチ/アンチチャタリング

アンチグリッチとアンチチャタリングにより、ノイズや不安定なデジタル入力（トリガ信号）をフィルタリングすることが可能です。

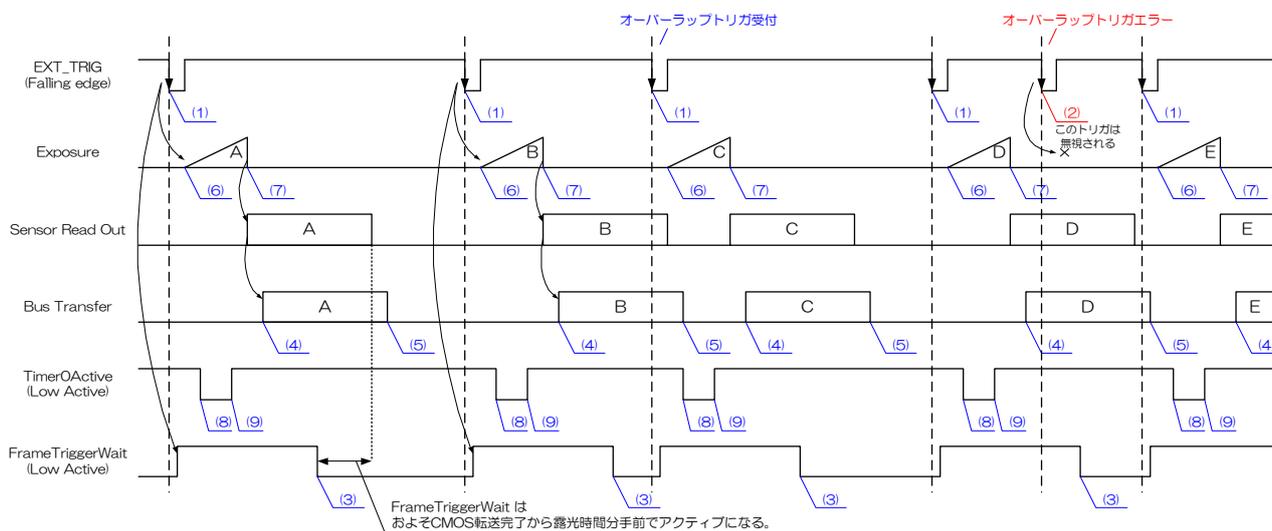


## 5.15 イベント

USB3 Vision の Event Packet 機能を用いて、トリガ受付状態などを取得することができます。

- FrameTrigger : トリガ受付
- FrameTriggerError : トリガエラー
- FrameTriggerWait : トリガ受付待ち開始
- FrameTransferStart : 映像転送開始
- FrameTransferEnd : 映像転送終了
- ExposureStart : 露光開始
- ExposureEnd : 露光終了
- TimerOStart : TimerO 開始
- TimerOEnd : TimerO 終了

イベントの発行タイミングは下図のようになります。



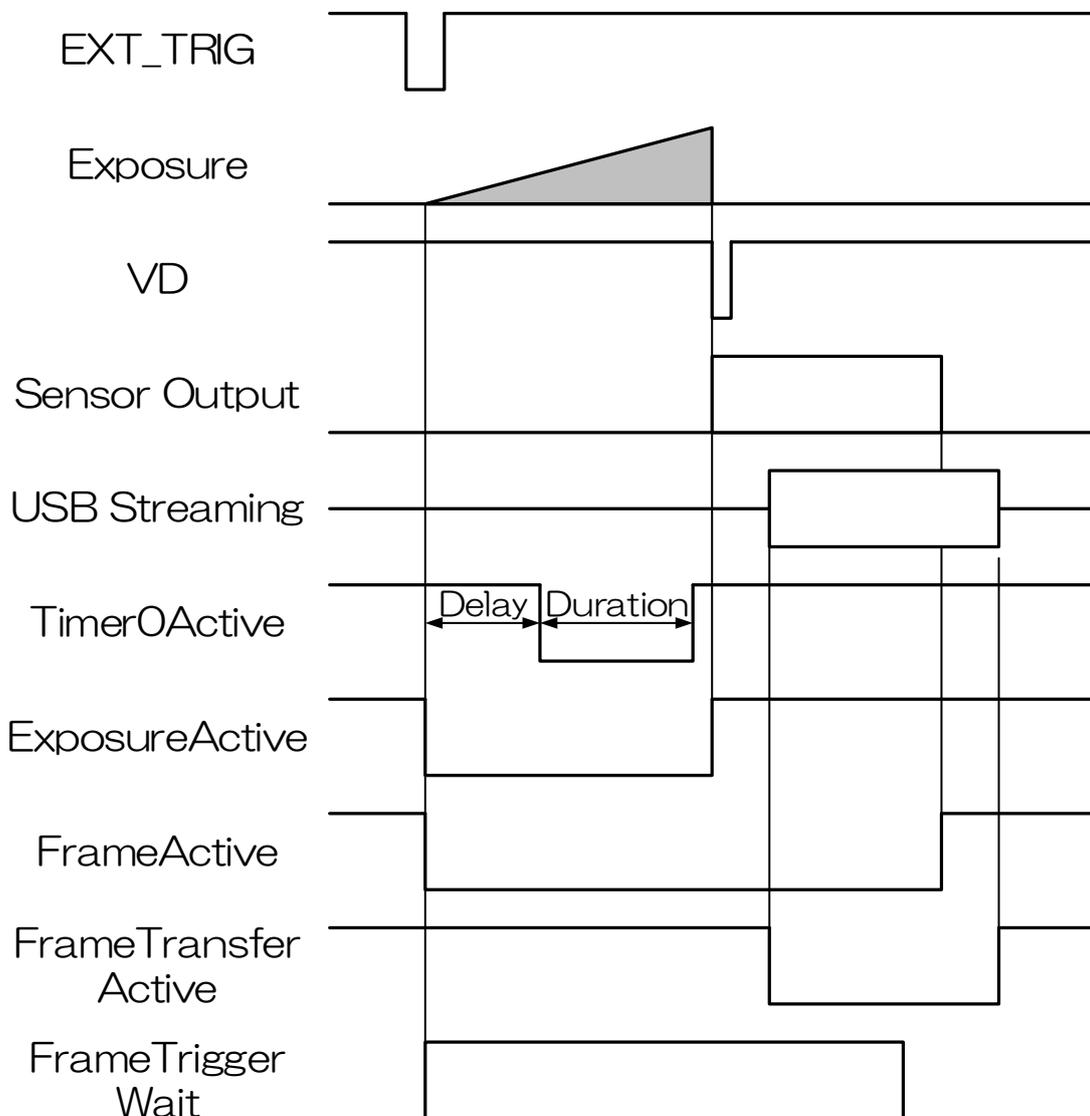
### イベント名

- |                        |             |
|------------------------|-------------|
| (1) FrameTrigger       | : トリガ受付     |
| (2) FrameTriggerError  | : トリガエラー    |
| (3) FrameTriggerWait   | : トリガ受付待ち開始 |
| (4) FrameTransferStart | : 映像転送開始    |
| (5) FrameTransferEnd   | : 映像転送終了    |
| (6) ExposureStart      | : 露光開始      |
| (7) ExposureEnd        | : 露光終了      |
| (8) TimerOStart        | : TimerO開始  |
| (9) TimerOEnd          | : TimerO終了  |

## 5.16 GPIO 出力信号

I/O コネクタの汎用出力ピンから下記信号の 1 つを選択して出力することができます。  
出力方式は 5V CMOS です。

- Timer0Active : ストロボ制御用信号として使用できます。  
トリガ入力からの遅延量とパルス幅を設定できます。
- UserOutput : レジスタ設定により任意のレベルを出力します。
- ExposureActive : 露光開始から露光終了までの期間です。  
(詳細は、7. タイミングチャートを参照)
- FrameActive : 露光開始から CMOS 転送完了までの期間です。
- FrameTransferActive : 映像を USB バスに転送している期間です。
- FrameTriggerWait : ランダムトリガシャッタ時に、トリガ待ち受け期間であることを示す信号です。この期間に外部トリガを入力した場合、前のフレームの制約なしに露光を開始します。



※ ActiveLow

## 5.17 スケーラブル

画面の任意の指定領域（ウィンド）を読み出す事ができるスケーラブルを搭載しています。選択できる形状は連続したユニット単位の矩形形状のみで、凸や凹のような選択はできません。選択できるウィンド数は1個です。

・ウィンドのサイズ :  $\{A+4 \times m(H)\} \times \{B+2 \times n(V)\}$

※ A, Bはそれぞれの最小ユニットサイズ

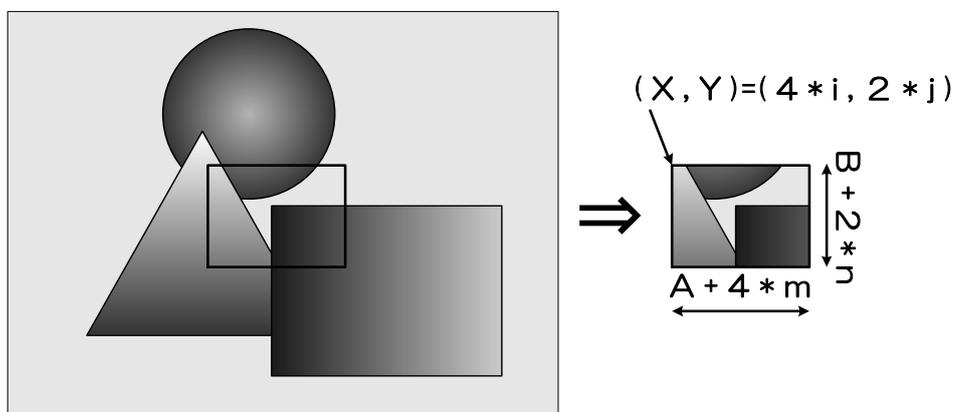
※ m, nは整数、但しウィンドが最大ユニットサイズの全画面からはみ出さないこと。

※ ウィンドは1個まで

・ウィンドの開始位置 :  $\{4 \times i(H)\} \times \{2 \times j(V)\}$

※ i, jは整数、但しウィンドが最大ユニットサイズの全画面からはみ出さないこと。

型名	BU040M/BU040MCG	BU160M/BU160MCG
Width/OffsetX 設定単位	4	4
Height/OffsetY 設定単位	2	2
最小ユニットサイズ (H)×(V)	64×64	64×64
最大ユニットサイズ (H)×(V)	720×540	1440×1080



スケーラブルモードではカメラ内部にてウィンド部分のみを標準の速さで読み出し、ウィンド以外の不必要な部分を高速で読み飛ばします。このため垂直方向（縦方向）のウィンドが小さい場合は、フレームレートが向上します。

### 5.18 ビニング

ビニング読み出しでは隣接する画素を加算することで、感度が向上します。

最大フレームレートは以下のように変わります。

ビニング		最大フレームレート			
水平	垂直	BU040M	BU040MCG	BU160M	BU160MCG
1	1	436fps	436fps	227fps	227fps
	2			433fps	
	4	非対応	非対応		
2	1	436fps	436fps	227fps	
	2			502fps	
	4	非対応	非対応		
4	1	非対応	非対応	227fps	
	2			502fps	
	4			502fps	

### 5.19 デシメーション

読み出しラインを間引くことにより、全有効エリアを高速で読み出すことができます。

最大フレームレートは以下のように変わります。

デシメーション		最大フレームレート			
水平	垂直	BU040M	BU040MCG	BU160M	BU160MCG
1	1	436fps	436fps	227fps	227fps
	2				
	4	非対応	非対応		
2	1	436fps	436fps	227fps	227fps
	2			502fps	502fps
	4	非対応	非対応		
4	1	非対応	非対応	227fps	227fps
	2			502fps	502fps
	4			502fps	502fps

### 5.20 映像反転

映像出力を水平方向、垂直方向に反転することができます。

### 5.21 画素欠陥補正

256 ピクセルまで画素欠陥補正が可能です。

## 5.22 高フレームレートモード

ファームウェア Ver.4.1.0 以降のカメラは、高フレームレートモード (HighFramerateMode) を有しています。高フレームレートモードを使用することにより、フレームレートを向上させることができます。

### **お願い：高フレームレートモード使用時における注意点**

高フレームレートモードを使用しますとフレームレートと感度が約 4 倍向上しますが画質が悪化する場合があります。高フレームレートモードを使用する場合は、機械・装置全体で最終的な画質の確認をお客様にて実施していただくようお願い致します。

## 5.23 イメージバッファ

映像を一時的にカメラ内部のメモリ (イメージバッファ) に保存し、任意のタイミングで読み出すことができます。

## 5.24 ユーザーフリーメモリ

自由なデータを読み書きできるメモリ領域を有しています。複数のカメラを接続する場合に、それぞれに番号を付けることもできます。

## 5.25 テストパターン出力

下記のテストパターンを出力することができます。

- 黒：全画面 0LSB (@8bit)
- 白：全画素 255LSB (@8bit)
- 灰 A：全画面 170LSB (10101010<sub>B</sub>) (@8bit)
- 灰 B：全画面 85LSB (01010101<sub>B</sub>) (@8bit)
- 水平ランプ波形
- 垂直ランプ波形
- グレースケール (白黒モデルのみ)
- カラーバー (カラーモデルのみ)

## 6 仕様

### 6.1 電気仕様

型名		
光学ガラスなし	BU040M	BU160M
光学ガラスあり	BU040MG	BU160MG
撮像素子	CMOS イメージセンサ	
有効画素数(H)×(V)	728×554	1456×1088
撮像面積(H)×(V)[mm]	5.02×3.82 (1/2.9 型相当)	5.00×3.75 (1/2.9 型相当)
画素サイズ(H)×(V)[ $\mu$ m]	6.90×6.90	3.45×3.45
走査方式	プログレッシブ	
電子シャッター方式	グローバルシャッター	
アスペクト比	4:3	
感度	2800lx, F5.6, 1/500s	3000lx, F4, 1/250s
最低被写体照度	Ver.4.0.8 以前：F1.4 ゲイン：+24dB 映像レベル：50%	
	Ver.4.1.0 以降：F1.4 ゲイン：+36dB 映像レベル：50%	
ゲイン	Ver.4.0.8 以前：6lx	Ver.4.0.8 以前：12lx
	Ver.4.1.0 以降：2lx	Ver.4.1.0 以降：3lx
MANUAL 設定	MANUAL、AGC (出荷設定：MANUAL)	
AGC 追従範囲	Ver.4.0.8 以前：0～+24dB (出荷設定：0dB) Ver.4.1.0 以降：0～+36dB (出荷設定：0dB)	
黒レベル	0～+24dB	
ガンマ補正	最大階調の-25～25% (出荷設定：0%=0LSB@8bit)	
LUT	$\gamma=1.0\sim0.45$ 相当 (出荷設定： $\gamma=1.0$ ：OFF)	
イメージバッファ	入力 12bit、出力 12bit	
ユーザー設定メモリ	256M Byte	
ユーザーフリーメモリ	15 チャンネル	
テストパターン	64Byte	
電源	黒、白、灰 A、灰 B、水平ランプ波形、垂直ランプ波形、グレースケール (出荷設定：OFF)	
消費電力 (全画素読み出し時)	DC+5V $\pm$ 5% (USB コネクタより給電)	
	2.2W 以下	2.4W 以下

型名		
光学ガラス品	BU040MCG	BU160MCG
IR カットフィルタ品	BU040MCF	BU160MCF
撮像素子	CMOS イメージセンサ	
有効画素数(H)×(V)	728×544	1456×1088
撮像面積(H)×(V)[mm]	5.02×3.82 (1/2.9 型相当)	5.00×3.75 (1/2.9 型相当)
画素サイズ(H)×(V)[ $\mu$ m]	6.90×6.90	3.45×3.45
走査方式	プログレッシブ	
電子シャッタ方式	グローバルシャッタ	
アスペクト比	4:3	
感度		
光学ガラス品	2300lx, F4, 1/500s	2300lx, F2.8, 1/250s
IR カットフィルタ品	2500lx, F4, 1/500s	2400lx, F2.8, 1/250s
最低被写体照度	F1.4 ゲイン：+36dB 映像レベル：50%	
光学ガラス品	1lx	1lx
IR カットフィルタ品	3lx	3lx
ゲイン	MANUAL、AGC (出荷設定：MANUAL)	
MANUAL 設定	Ver.4.0.8 以前：0～+24dB (出荷設定：0dB) Ver.4.1.0 以降：0～+36dB (出荷設定：0dB)	
AGC 追従範囲	0～+24dB	
黒レベル	最大階調の-25～25% (出荷設定：0%=0LSB@8bit)	
ガンマ補正	$\gamma=1.0\sim0.45$ 相当 (出荷設定： $\gamma=1.0$ ：OFF)	
ホワイトバランス	MWB、OPWB (出荷設定：MWB)	
追従範囲	光学ガラス品：N/A IR カットフィルタ品：2,500～6,500K	
MWB 設定方式	R/B ゲイン独立設定	
OPWB 検出エリア	全画面	
LUT	入力 12bit、出力 12bit	
イメージバッファ	256M Byte	
ユーザー設定メモリ	15 チャンネル	
ユーザーフリーメモリ	64Byte	
テストパターン	黒、白、灰 A、灰 B、水平ランプ波形、垂直ランプ波形、カラーバー (出荷設定：OFF)	
電源	DC+5V $\pm$ 5% (USB コネクタより給電)	
消費電力 (全画素読み出し時)	3.2W 以下	3.4W 以下

## 6.2 電子シャッタ仕様

Ver.4.0.8 以前

型名	BU040M / BU160M / BU040MCG / BU160MCG
露光時間	MANUAL、AE（出荷設定：MANUAL）
MANUAL 設定	30 $\mu$ s~16s
露光時間精度	$\pm 3\mu$ s（オーバーラップ露光時）
AE 追従範囲	30 $\mu$ s~1s
AE 検出エリア	映像出力の中心 1~100%（出荷設定：100%）
AE 露出補正值	-2.0EV~+1.5EV

Ver.4.1.0 以降

型名	BU040M / BU160M / BU040MCG / BU160MCG
露光時間	MANUAL、AE（出荷設定：MANUAL）
MANUAL 設定	
ShortExposureMode=OFF 時	20 $\mu$ s~16s
ShortExposureMode=ON 時	1.08 $\mu$ s~13.31 $\mu$ s
露光時間精度	$\pm 3\mu$ s（オーバーラップ露光時）
AE 追従範囲	20 $\mu$ s~1s
AE 検出エリア	映像出力の中心 1~100%（出荷設定：100%）
AE 露出補正值	-2.0EV~+1.5EV

### 6.3 ランダムトリガシャッタ仕様

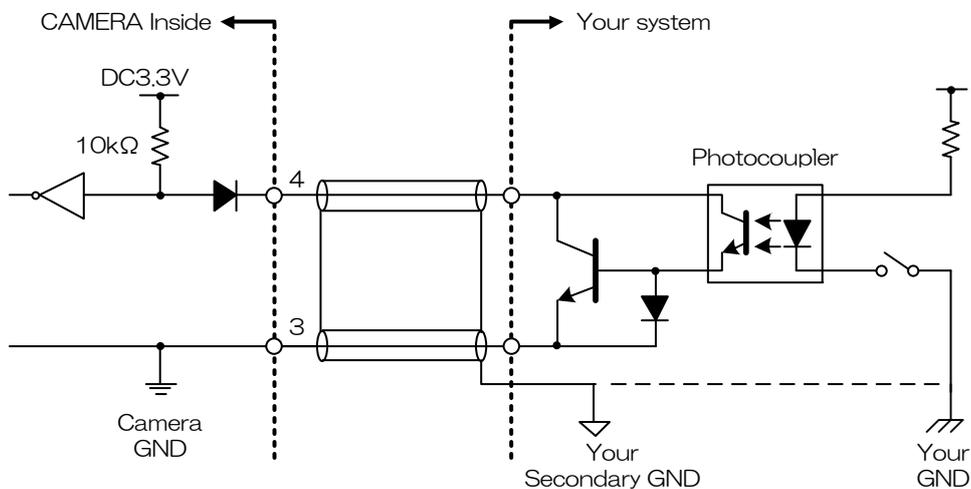
トリガモード	外部トリガ、ソフトウェアトリガ（出荷設定：外部トリガ）
外部トリガ	I/O コネクタから入力
ソフトウェアトリガ	USB3 Vision のコマンド制御
露光時間	Edge モード、Level モード、Bulk モード（出荷設定：Edge）
Edge モード	電子シャッタの MANUAL 設定値と同じ
Level モード	外部トリガ信号のパルス幅に依存
Bulk モード	電子シャッタの MANUAL 設定値と同じ
Bulk モード露光回数	最大 255 回
シーケンシャルシャッタ	最大 16 エントリー
トリガディレイ	0~2,000,000 $\mu$ s（出荷設定：0s）
アンチグリッチ	90ns~2ms（出荷設定：90ns）
アンチチャタリング	2 $\mu$ s~2ms（出荷設定：2 $\mu$ s）

### 6.4 GPIO 入力信号仕様

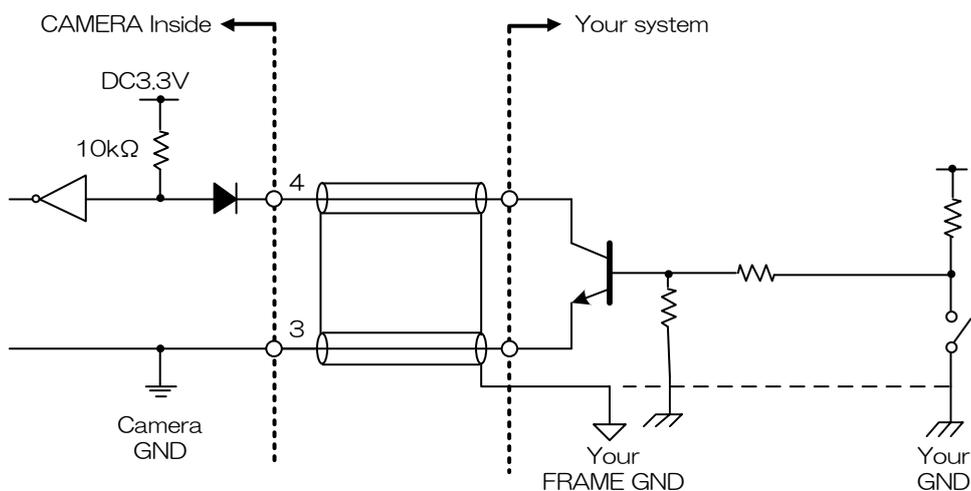
I/O コネクタ Pin No.	4 Pin : Line0
入力回路	
入力レベル	Low : 0 ~ 0.5V、High : 2.0 ~ 24.0V
極性	正/負極性切替え（出荷設定：負極性）
パルス幅	50 $\mu$ s（最小）
入カインピーダンス	ハイインピーダンス

## 外部トリガ入力推奨回路

### 1) Isolated I/F



### 2) Non-isolated I/F



- カメラのI/Oコネクタの3ピンは、カメラ筐体（フレーム）と導通しています。シールドケーブルを使用する場合、シールド編組はお客様自身のシステムフレームGNDに接続するか、シグナルGNDへ接続をお願いいたします。
- EMC適合性の確認は、最終的にお客様のシステム全体で実施して頂くようお願い致します。

## 6.5 GPIO 入出力信号仕様

I/O コネクタ Pin No.	1 Pin : Line2
GPIO 信号 (LineMode)	入力/出力切替え (出荷設定 : 出力※)
入出力回路	<p>The diagram shows a cross-section of the pin with an internal buffer circuit labeled 'LineModeAll'. A 10kΩ resistor is connected between the pin and a DC5.0V supply. The pin is labeled '1' and '3'.</p>
入力信号仕様	
入力レベル	Low : 0 ~ 0.5V, High : 4.0 ~ 5.0V
極性	正/負極性切替え (出荷設定 : 負極性)
パルス幅	50 μs (最小)
入カインピーダンス	ハイインピーダンス
出力信号仕様	
出力信号 (LineSource)	Off、Timer0Active、UserOutput、ExposureActive、FrameActive、FrameTransferActive、FrameTriggerWait (出荷設定 : Off)
出力レベル	5V CMOS
最大電流	+/-32mA (駆動電流)
極性	正/負極性切替え (出荷設定 : 負極性)
Timer0Active	
Delay	0 ~ 2,000,000 μs (出荷設定 : 0 μs)
Duration	0 ~ 2,000,000 μs (出荷設定 : 0 μs)
TimerTriggerSource	Line0Active, ExposureStart, FrameTrigger

※LineMode が出力に設定されている場合でも、LineSource に Off を設定している場合は Line2 への入力信号は有効となります。

### お願い：入力信号レベルの注意点

- Line0 と Line2 の最大入力レベルは異なります。本仕様書に記載の電圧より高いレベルの信号を入力すると故障の原因となりますので、十分ご確認の上ご使用ください。

## 6.6 GPIO 出力信号仕様

I/O コネクタ Pin No.	2 Pin : Line1
出力信号 (LineSource)	Off、Timer0Active、UserOutput、ExposureActive、 FrameActive、FrameTransferActive、FrameTriggerWait (出荷設定 : Off)
出力レベル	5V CMOS
最大電流	+/-32mA(駆動電流)
極性	正/負極性切替え (出荷設定 : 負極性)
Timer0Active	
Delay	0 ~ 2,000,000 $\mu$ s (出荷設定 : 0 $\mu$ s)
Duration	0 ~ 2,000,000 $\mu$ s (出荷設定 : 0 $\mu$ s)
TimerTriggerSource	Line0Active, ExposureStart, FrameTrigger

## 6.7 インターフェース仕様

インターフェース方式	USB3.1 Gen1 (SuperSpeedのみサポート)
転送速度	5Gbps (最大)
プロトコル	USB3 Vision

## 6.8 LED 表示の状態

カメラの状態	LED 表示
電源供給なし	消灯
リンク検出中	緑の高速点滅 (ON:20ms, OFF:60ms)
接続エラー	赤と緑が交互に点滅
SuperSpeed 接続確立。転送なし。	緑の中速点滅 (ON:200ms, OFF:800ms)
SuperSpeed 接続確立。トリガ待ち。	橙の中速点滅 (ON:200ms, OFF:800ms)
データ転送中	緑の高速点滅 (ON:60ms, OFF:20ms)
転送エラー	赤点灯 (500ms 期間)
スタンバイ	橙の超低速点滅 (ON:200ms, OFF:2800ms)

## 6.9 映像出力

型名		BU040M	BU160M
映像出力フォーマット		Mono8, Mono10, Mono12	
映像出力最大画素数(H)×(V)		720×540	1440×1080
最大フレームレート (全画素読み出し時)	Mono8 (高フレームレートモード時)	436 fps (523fps)	227 fps (240fps)
	Mono10, Mono12	320 fps	122 fps

型名		BU040MCG	BU160MCG
映像出力フォーマット		RGB, BGR, YUV4:2:2, YUV4:1:1 Bayer8, Bayer10, Bayer12, Mono8	
映像出力最大画素数(H)×(V)		720×540	1440×1080
最大フレームレート (全画素読み出し時)	Bayer8, Mono8 (高フレームレートモード時)	436 fps (523fps)	227fps (240fps)
	YUV 4:1:1	320 fps	162fps
	YUV 4:2:2	320 fps	122fps
	Bayer10, Bayer12	320 fps	122fps
	RGB, BGR	320 fps	81fps

### お願い：映像のフレーム落ちについて

ご使用される PC および USB インターフェイスボードの構成によってはフレーム落ちが発生するなど正常に映像が取り込めない場合があります。このような場合はフレームレートの設定を低くしてご使用ください。

## 6.10 イベント通知

イベント名	FrameTrigger, FrameTriggerError, FrameTriggerWait FrameTransferStart, FrameTransferEnd ExposureStart, ExposureEnd TimerOStart, TimerOEnd
イベント通知遅延時間	イベント発生時より約 10us
タイムスタンプ周期	16.7ns (60.0MHz)

## 6.11 機械外形寸法

外形寸法	29mm(W) × 29mm(H) × 16mm(D) (マウント、突起部を含まず)
質量	約 33g
レンズマウント	C マウント
フランジバック	17.526mm
フレーム接地/絶縁状況	回路 GND~筐体間導通あり

## 6.12使用環境条件

動作温度	温度：0℃ ～ 40℃、但し筐体表面温度 60℃以下 湿度：10% ～ 90%（非結露）
保存温湿度	温度：-20℃ ～ 60℃、湿度：90% 以下（非結露）
EMC 条件	EMI（電磁妨害）：EN61000-6-4、 FCC Part 15 Subpart B Class A EMS（電磁感受性）：EN61000-6-2

### お願い：筐体の放熱について

本製品の筐体表面温度は 60℃以下としてください。

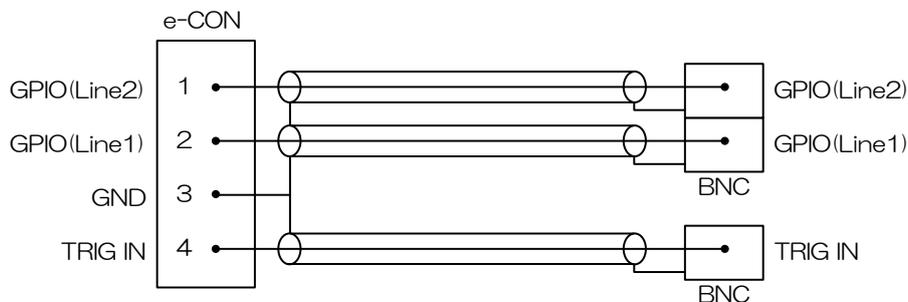
お客様の設置状況に応じて放熱対策を実施して頂くようお願い致します。

### お願い：EMC 規格の適合性について

本製品の EMC 規格の適合性については、下記パーツと組み合わせた条件において確認しております。

- USB ケーブル                      USB3-KR1-A-MBS-030                      （沖電線製）
  - e-CON ケーブル                   シールドケーブル（3.0m）               （自社製作）
- 使用部品
- e-CON コネクタ                   37104-3163-000 F L                      （スリーエムジャパン製）
  - シールド線                        UL1533 (AWG28)                        （日立電線製）

#### 接続図

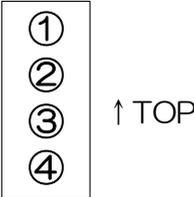


機械・装置全体で最終的な EMC 適合性の確認は、お客様にて実施して頂くようお願い致します。

### 6.13 コネクタピン配置

USB3.1 Gen1 インターフェースコネクタ			
コネクタ型名 WMUR-10F6L1PH5N (WIN WIN PRECISION INDUSTRIAL 製)			
Pin No.	I/O	信号名	機能
1	-	VBUS	Power
2	I/O	D-	USB2.0 differential pair
3	I/O	D+	
4	-	NC	Not connected
5	-	GND	Ground for power return
6	O	SSTX-	SuperSpeed transmitter differential pair
7	O	SSTX+	
8	-	GND_DRAIN	Ground for SuperSpeed signal return
9	I	SSRX-	SuperSpeed receiver differential pair
10	I	SSRX+	

I/O コネクタ	
コネクタ型名 (カメラ側)	37204-62B3-004PL (スリーエムジャパン製)
適合コネクタ (ケーブル側)	e-CON 準拠コネクタ
	例：37104 シリーズ (スリーエムジャパン製)
	RITS 4P シリーズ (TE Connectivity 製)
※ 本製品に適合コネクタは付属していません。	
コネクタピン配列	
	
※ コネクタを嵌合側から見た図です。	

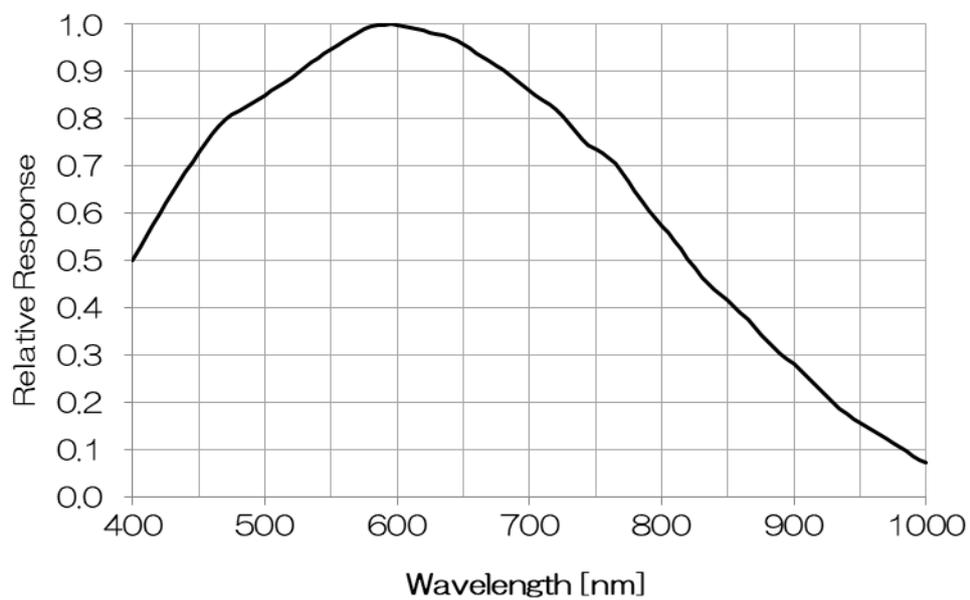
  

Pin No.	I/O	信号名	機能
1	I/O	Line2	GPIO Input/Output
2	O	Line1	GPIO Output
3	-	GND	Ground
4	I	Line0	GPIO Input

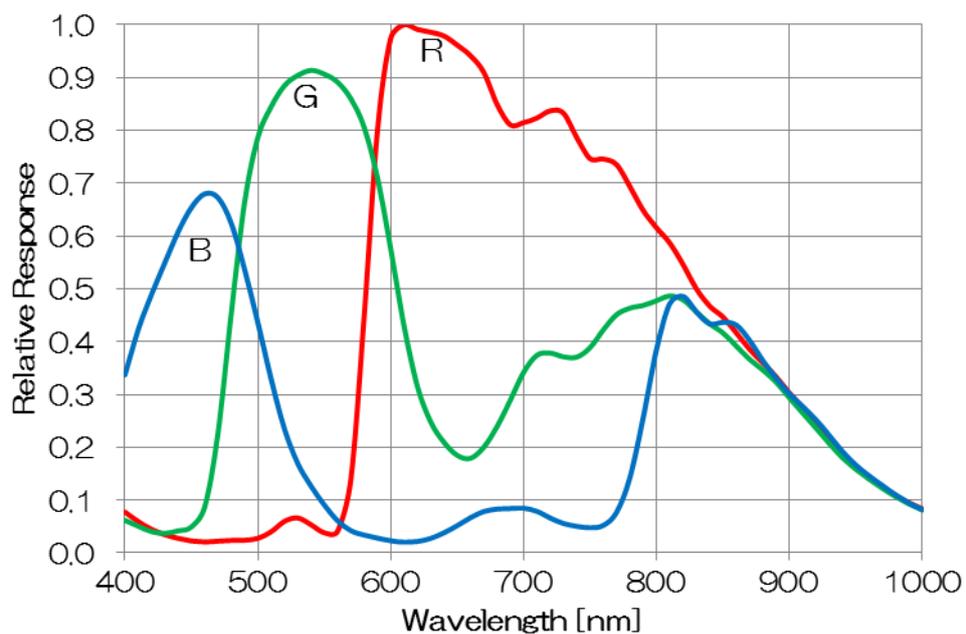
### 6.14 代表的分光感度特性

※ レンズ特性及び光源特性を除く

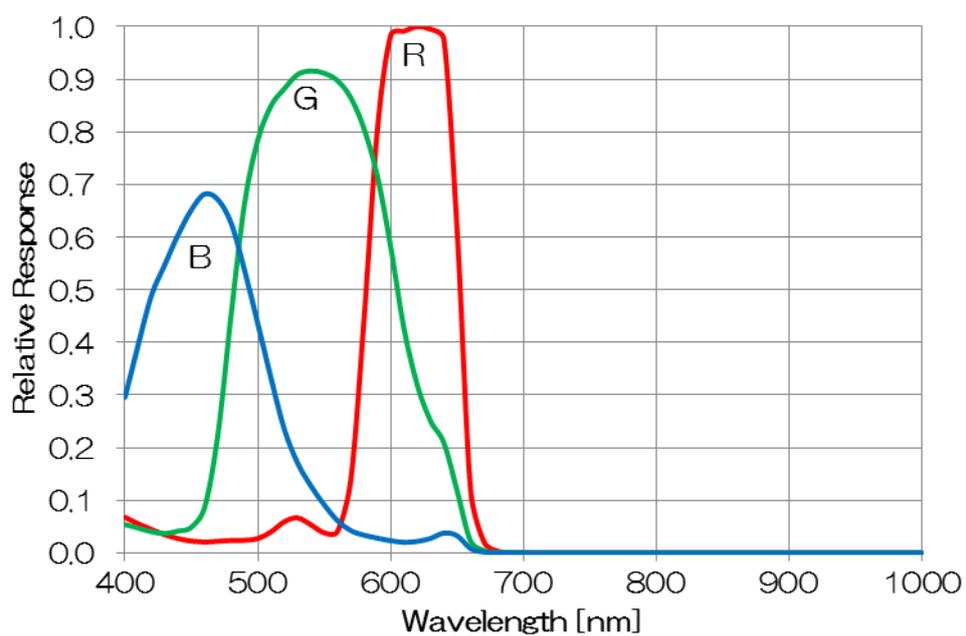
<BU040M / BU160M>



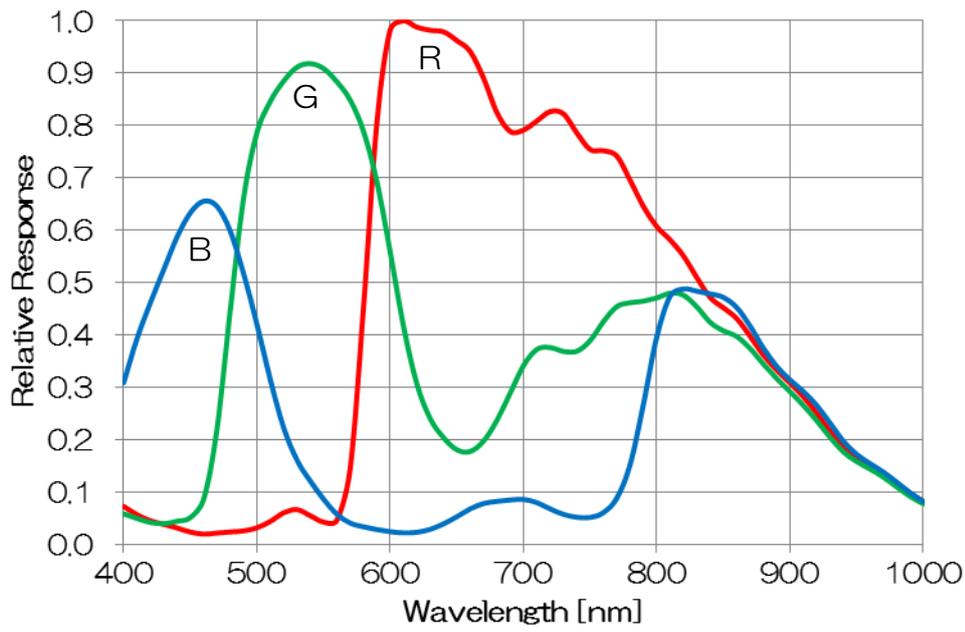
<BU040MCG>



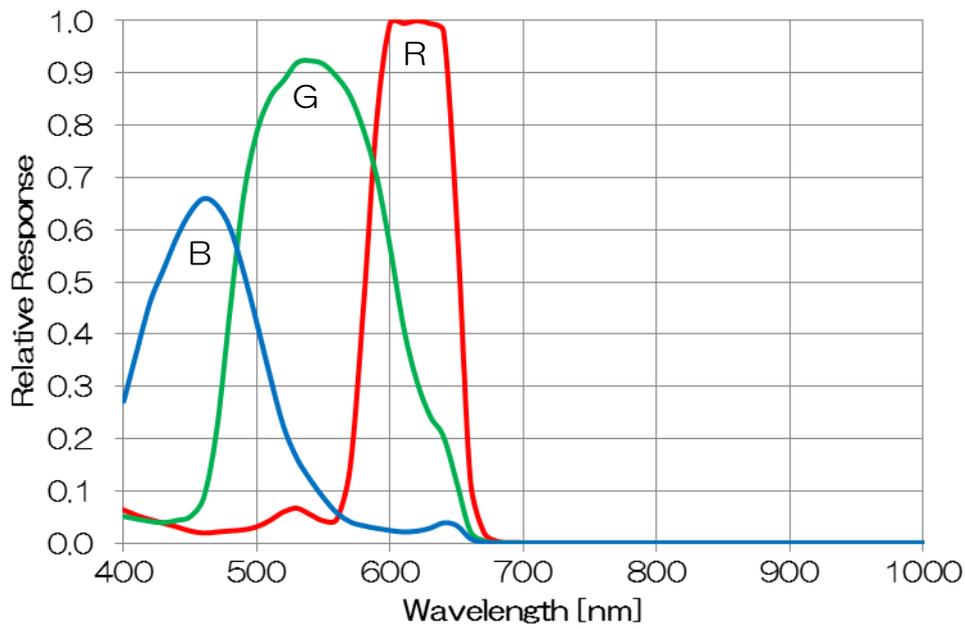
<BU040MCF>



<BU160MCG>



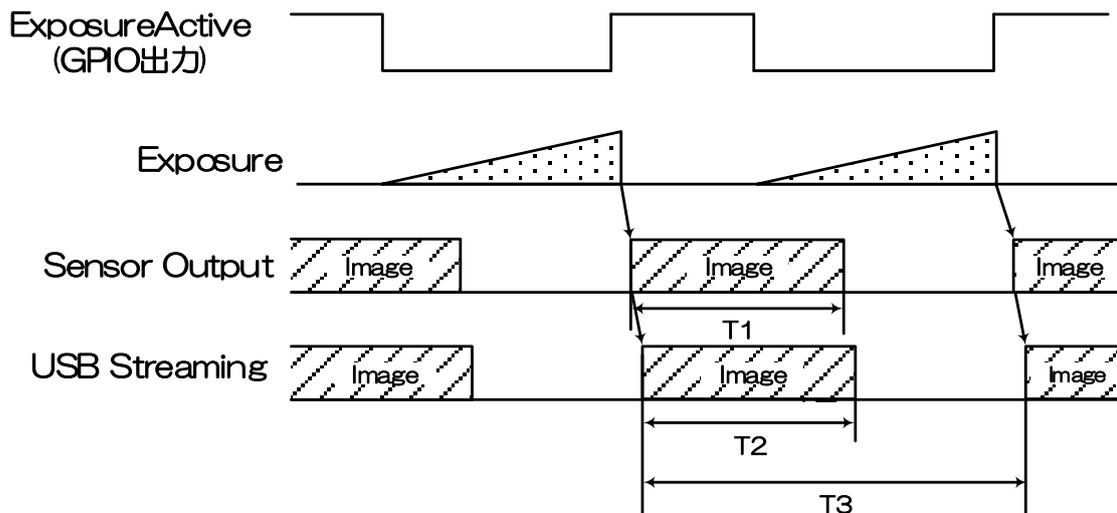
<BU160MCF>



## 7 タイミングチャート

本製品は映像データの転送プロトコルに USB のバルク転送を使用しています。以降に想定されたタイミング数値は伝送帯域を他ノードの制約無しに使用できることが絶対条件です。本製品と同時に転送を行っているノードがある場合は以降で規定した数値どおりではありません。

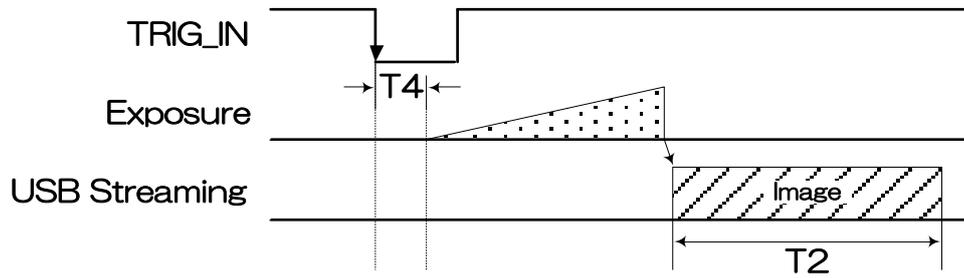
### 7.1 MANUAL シャッタ（全画素読み出し時）



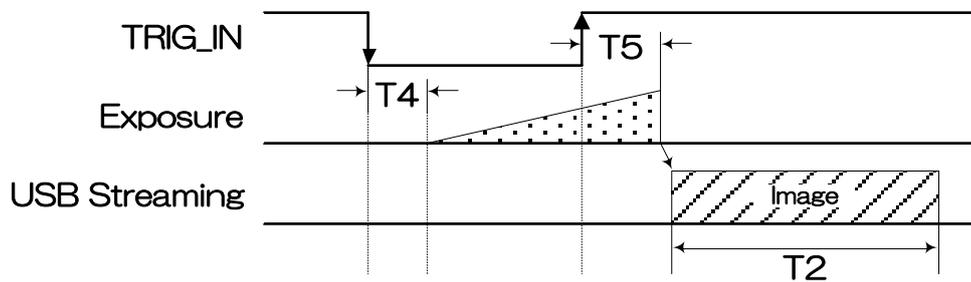
型名	フォーマット	T1 [ms]	T2 [ms]	T3 [s]
BU040M	Mono8	2.3	2.3	1/(フレームレート設定値)
	Mono10, Mono12	3.1	3.1	
BU040MCG	Bayer8, Mono8	2.3	2.3	
	YUV 4:1:1	3.1	3.1	
	YUV 4:2:2			
	Bayer10, Bayer12			
RGB, BGR				
BU160M	Mono8	4.4	4.4	
	Mono10, Mono12	6.0	7.8	
BU160MCG	Bayer8, Mono8	4.4	4.4	
	YUV 4:1:1	6.0	6.1	
	YUV 4:2:2		8.2	
	Bayer10, Bayer12		8.2	
RGB, BGR	12.3			

## 7.2 ランダムトリガシャッタ

### 7.2.1 Edgeモード/Bulkモード（全画素読み出し時）



### 7.2.2 Levelモード（全画素読み出し時）



型名	フォーマット	T4 [ $\mu$ s]	T5 [ $\mu$ s]
BU040M	Mono8	11.6	25.9
	Mono10, Mono12	15.9	30.1
BU040MCG	Bayer8, Mono8	11.6	25.9
	YUV 4:1:1	15.9	30.1
	YUV 4:2:2		
	Bayer10, Bayer12		
RGB, BGR			
BU160M	Mono8	11.6	25.9
	Mono10, Mono12	15.9	30.1
BU160MCG	Bayer8, Mono8	11.6	25.9
	YUV 4:1:1	15.9	30.1
	YUV 4:2:2		
	Bayer10, Bayer12		
RGB, BGR			

※ T2は、タイミングチャート7.1を参照してください。

※ T4、T5は、Typical値です。

### ランダムトリガシャッタにおける注意点

- ・ FRAME\_TRIGGER\_WAIT (GPIO 出力信号参照) が inactive の期間は、トリガ信号を入力しないでください。
- ・ 入力されるトリガ信号の周期が極端に短い場合、トリガ信号にノイズがのっている場合に誤動作を起こす可能性があります。トリガ信号生成回路において十分な配慮をお願いします。

## 8 保証規定

### 8.1 無償保証期間

保証期間はお客様お買い上げ後 36 ヶ月です。ただし、お買い上げ日が不明な場合、弊社出荷日から判断させていただきます。

### 8.2 無償保証対象外範囲

下記の場合の故障・損傷・損失は無償保証の対象外とさせていただきます。

1. 消耗部品の自然消耗、磨耗、劣化した場合
2. 取扱説明書記載の使用方法や使用条件、または注意に反したお取扱による場合
3. 改造・調整や部品交換による場合。(本体ケースの開封及び改造など)
4. 製品構成に含まれる付属品または弊社指定オプション品を使用していなかった場合
5. お客様のお手元に渡った後の輸送、移動時の落下等お取り扱いの不備、腐食性のある環境・日光・火・砂・土・熱・湿気への放置、不適當な収納方法による場合
6. 火災・地震・水害・落雷・その他の天災、公害や漏電、異常電圧、過度な物理的圧力、盗難・その他の事故による場合
7. 相互接続に対する推奨のない製品へ接続した場合
8. 正しくない電源に接続した場合
9. 偽造製品・弊社のシリアル番号のない製品・シリアル番号が変造、汚損、削除された製品
10. 無償保証期間満了後に起こったすべての欠陥

## 9 修理

### 9.1 修理方法

代替品または同等機能製品への交換対応となります。

### 9.2 修理依頼方法

修理ご依頼の際は弊社ホームページより「故障状況調査書」をダウンロードいただき、必要事項をご記入のうえ、弊社製品単品とあわせてご依頼ください。

故障修理依頼

[https://www.toshiba-teli.co.jp/support/contact/failure\\_situation\\_j.htm](https://www.toshiba-teli.co.jp/support/contact/failure_situation_j.htm)

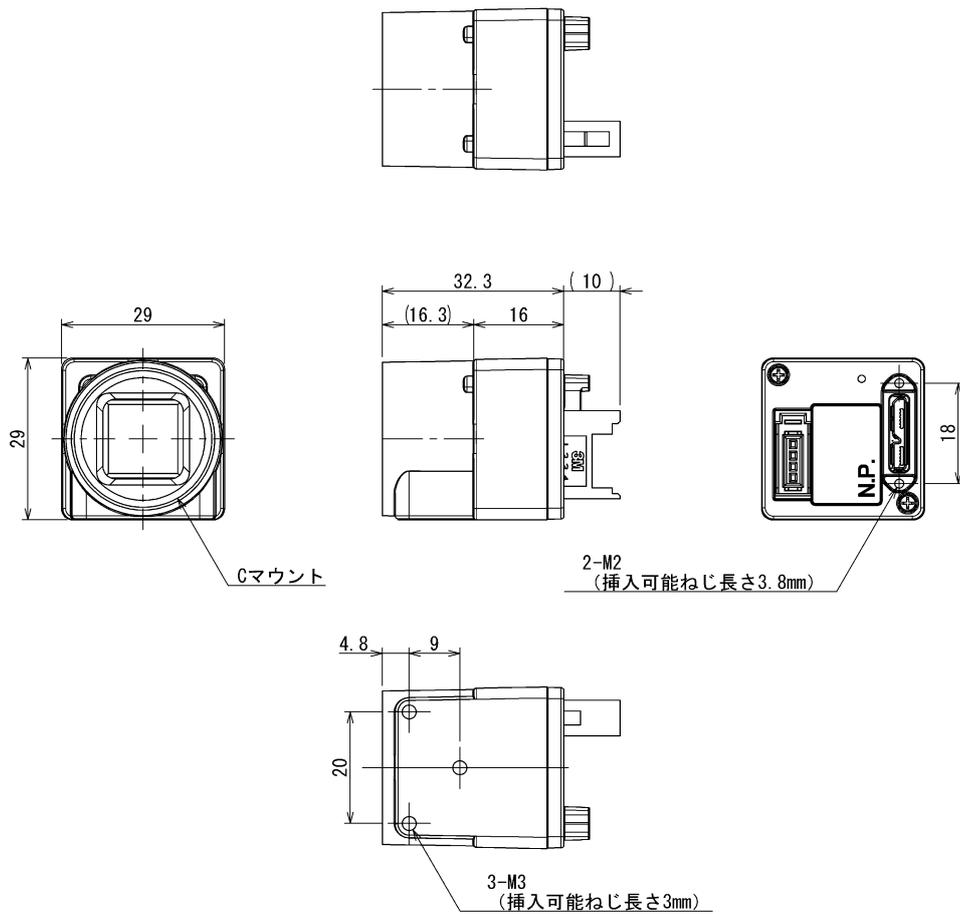
なお、修理ご依頼の際には、以下の注意事項をご確認いただきますようお願いいたします。

1. お客様装置に組み込まれた状態での修理は受付けておりませんので、弊社製品構成外の物品が添付されている場合は、お客様にて取り外しを行い発送ください。
2. お客様添付の機番、管理番号、識別シールなどの情報は、ご返却はできませんので、お客様にて取り外しや、メモなど記録をお取り頂けます様、お願い致します。
3. カメラ内部に保存されたデータは、修理後保持されませんので、発送前にデータの取り出しをお願い致します。
4. お客様の都合による修理依頼後のキャンセルはお受けしておりません。
5. 修理品運送費につきましては、お客様から弊社宛の送料はお客様にご負担いただきます。弊社からお客様宛の送料は、無償修理期間内に限り、弊社が負担致します。
6. 配送の日時指定について製品の配送日や配送時間帯、配送方法はご指定できませんのでご了承ください。
7. 故障要因調査、修理報告書のご依頼は受付けておりません。
8. 無償修理期間経過後の修理は、修理可能なものに限り有償にてお受け致します。
9. 交換修理後の修理依頼品の所有権は弊社に帰属します。
10. 修理完了品においても製品の免責事項が適用されます。

※ソフトウェアに関するお問い合わせは、弊社ホームページまたは、弊社営業担当までお問い合わせください。

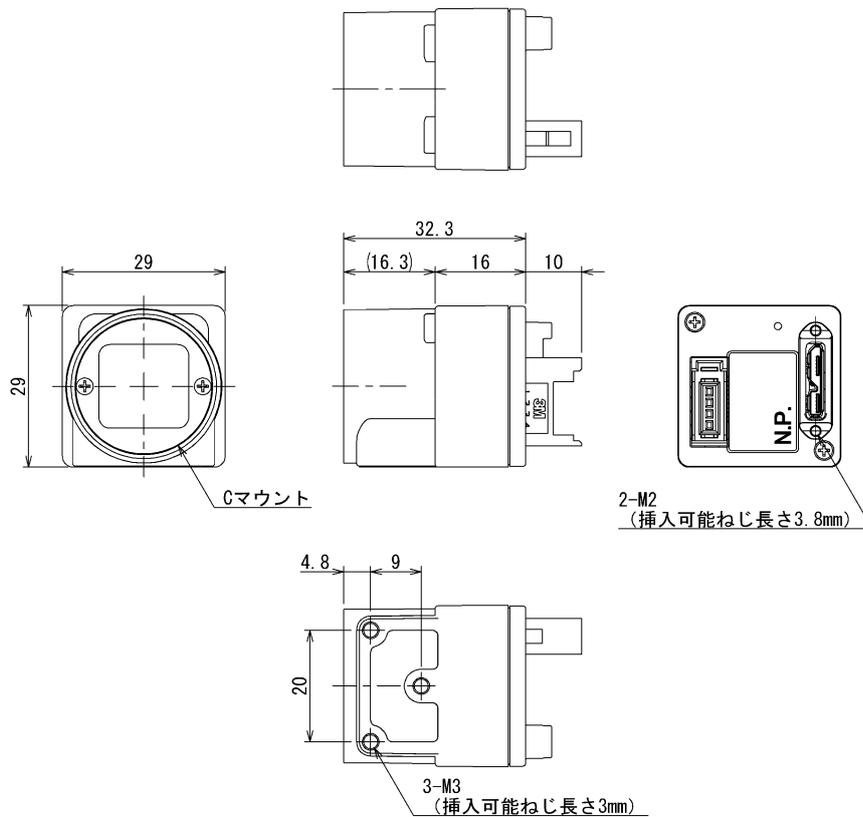
## 10 外形図

<BU040M/BU160M>



仕様  
主材質：アルミニウムダイキャスト合金  
処理：カチオン塗装（黒色）

<BU040MG/BU040MCG/BU040MCF/BU160MG/BU160MCG/BU160MCF>



仕様

主材質：アルミニウムダイキャスト合金  
処理：カチオン塗装（黒色）